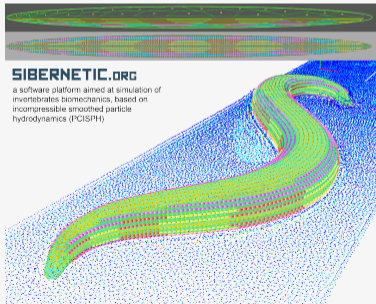
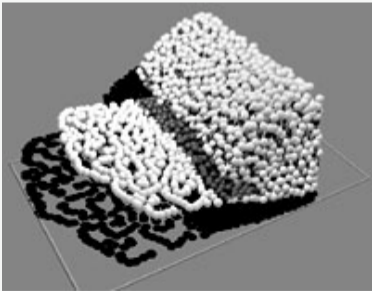
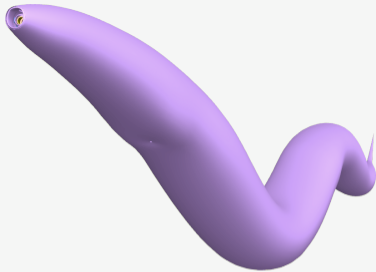
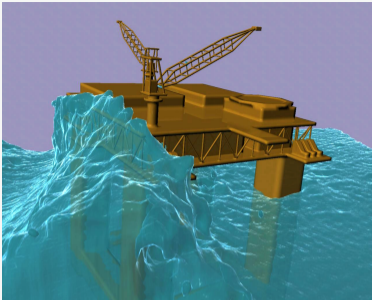


Гидродинамика сглаженных частиц на видеокартах





SIBERNETIC.ORG

a software platform aimed at simulation of
invertebrates biomechanics, based on
incompressible smoothed particle
hydrodynamics (PCISPH)

Основная формула

$$A(\vec{r}) = \int_V A(\vec{r}') W(\vec{r} - \vec{r}', h) d\vec{r}'$$

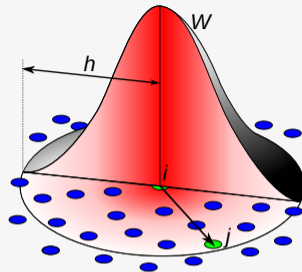
A физическая величина
 W сглаживающее ядро
 h радиус взаимодействия
 \vec{r} координата частицы

$$\rho(\vec{r}_i) = \sum_j m_j W(|\vec{r}_i - \vec{r}_j|, h)$$

$$p = k_p (\rho - \rho_0)$$

$$\vec{F}_i = -\nabla p(\vec{r}_i) = -\sum_j m_i m_j \left(\frac{p_i}{\rho_i^2} + \frac{p_j}{\rho_j^2} \right) \nabla W(\vec{r}_i - \vec{r}_j, h)$$

$$\vec{a} = \vec{F}/\rho$$



плотность

ур. состояния идеального газа

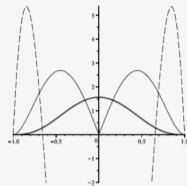
сила давления

2-й закон Ньютона

Виды сглаживающих функций

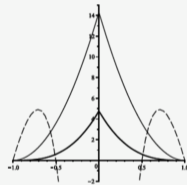
Плотность:

$$W_{\text{poly6}}(\vec{r}, h) = \frac{315}{64\pi h^9} \begin{cases} (h^2 - |\vec{r}|^2)^3 & 0 \leq |\vec{r}| \leq h \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$



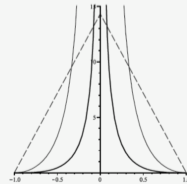
Давление:

$$W_{\text{spiky}}(\vec{r}, h) = \frac{15}{\pi h^6} \begin{cases} (h - |\vec{r}|)^3 & 0 \leq |\vec{r}| \leq h \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$



Вязкость:

$$W_{\text{viscosity}}(\vec{r}, h) = \frac{15}{2\pi h^3} \begin{cases} -\frac{r^3}{2h^3} + \frac{r^2}{h^2} + \frac{h}{2r} - 1 & 0 \leq |\vec{r}| \leq h \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$



Общий вид программы

```
struct fluid_particle {  
    vec3 r, velocity, force;    // координата, скорость, сила  
    float rho, p;              // плотность, давление  
};  
std::vector<fluid_particle> particles;  
initial(particles);           // заполняем массив частицами  
while (...) {  
    density_pressure(particles); // вычисляем плотность и давление  
    forces(particles);           // вычисляем силы  
    advance(particles);         // обновляем скорость и координату  
}
```

Плотность и давление

```
void density_pressure(...) {
    for (int i=0; i<nparticles; ++i) {
        float sum = 0;
        for (int j=0; j<nparticles; ++j) {
            vec3 r_ij = sqrt(pow2(particles[i].r - particles[j].r));
            if (r < h) {
                sum += m*CONST_1*pow3(pow2(h) - pow2(r_ij));
            }
        }
        particles[i].rho = sum;
        particles[i].p = CONST_2*(particles[i].rho - RHO_0);
    }
}
```

Давления и гравитация

```
void forces(...) {
    for (int i=0; i<nparticles; ++i) {
        vec3 pressure_force = 0;
        for (int j=0; j<nparticles; ++j) {
            if (i == j) { continue; }
            const auto& p_i = particles[i], p_j = particles[j];
            vec3 r = sqrt(pow2(p_i.r - p_j.r));
            if (r < h) {
                pressure_force += -normal(r)*m*(p_i.p - p_j.p)/(2*p_j.rho)
                    * CONST_3 * pow2(h-r);
            }
        }
        vec3 gravity_force = G * particles[i].rho;
        particles[i].force = pressure_force + gravity_force;
    }
}
```

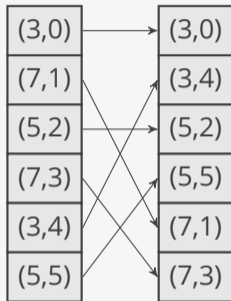
Ускорение, скорость, координата

```
void advance(...) {  
    for (int i=0; i<nparticles; ++i) {  
        auto& p = particles[i];  
        // обновляем скорость и координату  
        auto acceleration = dt*p.force/p.rho;  
        p.velocity += acceleration;  
        p.r += dt*p.velocity;  
        // обрабатываем границы  
        ...  
    }  
}
```


Сортированная сетка

0	1	2
3 ⁰	4	5 ²
6	7 ³	8 ¹

(ячейка, частица)



A

B

сортируем по
номеру ячейки

отступы

0	-
1	-
2	-
3	0
4	-
5	2
6	-
7	4
8	-

C

Плотность и давление (сетка)

```
for (int i=0; i<nparticles; ++i) {
    int2 cell = floor(particles[i].r / (2*h));
    for (int i=-1; i<=1; ++i) {
        for (int j=-1; j<=1; ++j) {
            int2 neighbour = cell + int2(i, j);
            int offset = cell_offsets[neighbour];           // массив C
            if (offset == 0xffffffff) { continue; }
            for (; offset < nparticles; ++offset) {
                int j = particle_indices[offset];           // массив B
                if (cell_indices[j] != neighbour) { break; } // массив A
                auto& p_j = particles[j];
                ...
            }
        }
    }
}
```

Выводы

- ▶ Оптимизации из задачи N тел подходят для сглаженных частиц.
- ▶ Законы сохранения выполняются, но выбор сглаживающего ядра W не формализован.
- ▶ Для создания гладкой поверхности жидкости нужен отдельный алгоритм.

© 2019–2021 Ivan Gankevich i.gankevich@spbu.ru

This work is licensed under a Creative Commons Attribution-ShareAlike 4.0 International License. The copy of the license is available at <https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/>.

Ссылки

- ▶ Lucas Schuermann [Implementing SPH in 2D](#) (реализация)
- ▶ Lucas Schuermann [Particle-Based Fluid Simulation](#) (математика)
- ▶ János Turánzski [Scalable GPU Fluid Simulation](#) (сетки)

Статьи

- ▶ Оригинальная статья по гидродинамике сглаженных частиц в астрофизике. R.A. Gingold; J.J. Monaghan (1977). «Smoothed particle hydrodynamics: theory and application to non-spherical stars». Mon. Not. R. Astron. Soc. 181 (3): 375–89. [doi:10.1093/mnras/181.3.375](https://doi.org/10.1093/mnras/181.3.375).
- ▶ Оригинальная статья по гидродинамике сглаженных частиц в визуализации. Muller, M., Charypar, D. and Gross, M. Particle-based Fluid Simulation for Interactive Applications, In Proceedings of Eurographics/SIGGRAPH Symposium on Computer Animation (2003), eds. D. Breen and M. Lin.

Изображения

- ▶ CSIRO, [CSIRO SciencelImage 11431](#), CC BY-3.0.
- ▶ Пальянов А.Ю. [Schema of C. elegans body wall muscles layout](#), CC BY-SA 4.0.
- ▶ [SPH simulation of ocean waves using FLUIDS v.1](#) (Hoetzlein), Public Domain.
- ▶ Jlcercos [Fancy SPH convolution scheme \(verbose, modified colors scheme\)](#), CC BY-SA 4.0.